

1 Exercices avec Julia

Exercice 1 [*Noyaux et contraintes linéaires*] Considérez les données suivantes:

$$\bar{x} = (1 \ 2 \ 3 \ 1 \ 2 \ 3)^t \quad (1)$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 1 & 3 & 5 & 2 & 4 & 6 \\ 1 & 1 & 3 & 3 & 5 & 5 \end{pmatrix} \quad (2)$$

$$b = (10 \ 10 \ 10)^t \quad (3)$$

et le problème de trouver le point le plus proche de \bar{x} dans les contraintes $Ax = b$, $\min_{Ax=b} \frac{1}{2} \|x - \bar{x}\|^2$. Je vous fournis un calcul de x_0 et Z en utilisant les outils de Julia ainsi qu'un modèle LLSModel qui calcule $\phi(\alpha) = f(x_0 + Z\alpha)$. Les étapes qui suivent consistent à ajouter les calculs pertinents dans le fichier `test0.jl`.

- Obtenez la solution $x^* = x_0 + Z\alpha^*$ en minimisant la fonction $\phi(\alpha) = f(x_0 + Z\alpha)$. Fourni en guise d'exemple `test0.jl` qui utilise le gradient conjugué linéaire.
- Obtenez directement la solution x^* en utilisant les conditions d'optimalité de la fonction $\phi(\alpha)$, i.e. $0 = \nabla\phi(\alpha) = \nabla f(x_0 + Z\alpha)Z$.
- Obtenez directement la solution x^* en résolvant un système de deux blocs: $\nabla f(x^*)Z = 0$ et $Ax^* = b$ totalisant $n = 6$ variables et $3 + 3$ équations.
- Obtenez la solution x^* et λ^* à partir des conditions avec les multiplicateurs de Lagrange. Cette fois, on aura $n + m = 9$ variables et équations. Fournissez λ^* et vérifiez que $\nabla f(x^*) + \lambda^*A = 0$. Il est commode de tout ramener à des vecteurs colonnes pour uniformiser les systèmes d'équations à résoudre.
- Pour une solution obtenue à l'aide des matrices Z , trouvez une formulation pour obtenir λ^* et testez-là dans Julia.

□

Exercice 2 [*Contraintes d'inégalité*] Considérez les mêmes données que dans l'exercice 1 sauf que les contraintes sont maintenant des contraintes d'inégalité inférieur ou égal. La solution obtenue dans l'exercice 1 comporte un $\lambda_3 < 0$ et donc ne constitue pas la solution. Pour obtenir la solution sous contraintes d'inégalités, il faut identifier correctement les contraintes satisfaites avec égalité. Nous explorons deux méthodes pour ce faire.

- La solution naïve va tester tous les choix possibles. L'exercice 1 a déjà testé le choix $I^* = \emptyset$. Je vous fournis un code qui utilise l'itérateur `subsets` pour générer toutes les combinaisons possible d'ensembles actifs. Vous devez y insérer le test que la combinaison est la bonne. Il s'agit d'ajouter le bon test d'arrêt au fichier `test1.jl`.

- b) Maintenant, essayons une solution un peu plus efficace. Pour une combinaison donnée (on démarre avec $I^* = \emptyset$), on résout le problème en utilisant le système d'équations primal-dual. Si au moins une contrainte inactive (celles pas dans I^*) n'est pas satisfaite, on ajoute à I^* la plus violée et on résout à nouveau; autrement si au moins un multiplicateur λ_{I^*} est négatif, on enlève de I^* l'indice du plus négatif et on résout à nouveau. Autrement, la solution est optimale car toutes les contraintes et tous les multiplicateurs sont du bon signe. Vous devez compléter `test2.jl`.

□

2 Liste des fichiers

- `Exemple1.jl`: l'exemple de base.
- `Exemple2.jl`: un générateur de problèmes pour n et m variables.
- `GC_lin.jl`: un gradient conjugué linéaire de base.
- `test0.jl`: l'exemple avec contraintes d'égalité.
- `test1.jl`: l'exemple simple résolu par énumération des contraintes actives.
- `test2.jl`: exemple d'algo.
- `compare1.jl` et `compare2.jl` comparent les deux solveurs avec inégalités à l'exemple simple (`compare1`) et à un problème aléatoire (`compare2`).